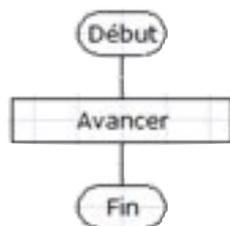


Débuter la programmation – Robotprog

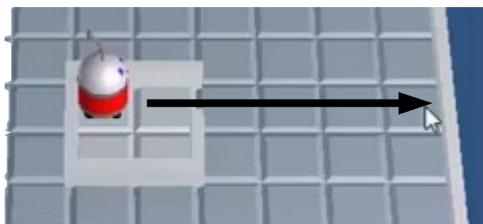
Démarrer le logiciel « RobotProg »

1 Réalisation d'organigramme « Avancer d'un pas ».

a *Réaliser l'organigramme afin que RobotProg avance d'1 pas*

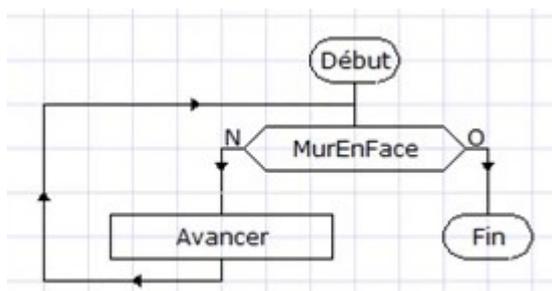


b *Réaliser l'organigramme afin que le robot avance de 5 pas (jusqu'au mur).*

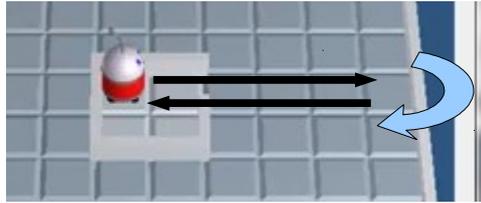


2 Réalisation de l'organigramme « Le bloc test »

a *Réaliser l'organigramme afin que RobotProg aille jusqu'au mur en utilisant un bloc test*

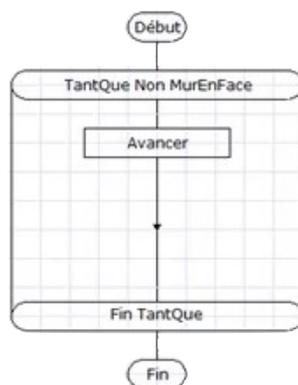


- b** Réaliser l'organigramme afin que RobotProg avance jusqu'au mur puis réalise un demi-tour et retourne à sa base.

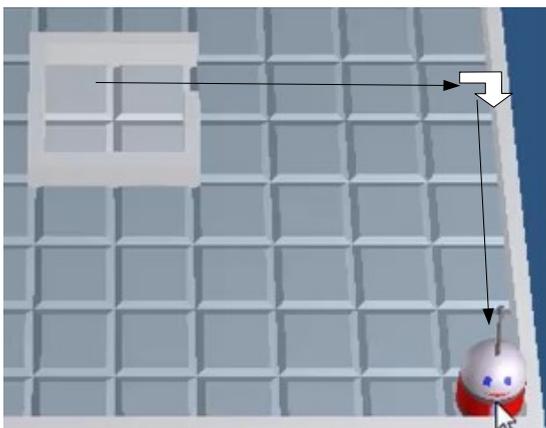


3 Réaliser l'organigramme « La boucle TantQue ».

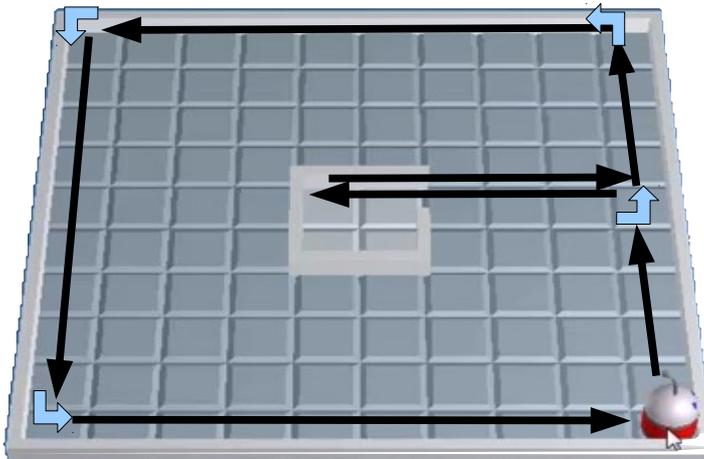
- a** Réaliser l'organigramme afin que RobotProg aille jusqu'au mur.



- b** Réaliser l'organigramme afin que RobotProg se déplace jusqu'au mur puis tourne à droite et se rende jusqu'au coin.

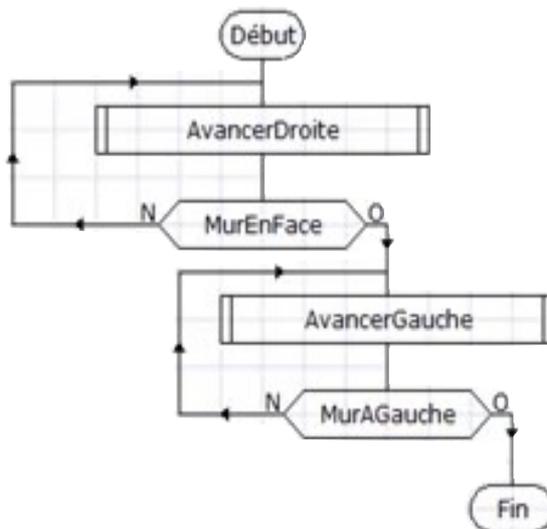


- c **Mission 3 : Modifier à nouveau l'organigramme afin que RobotProg fasse le tour de la maison et rentre à la base.**

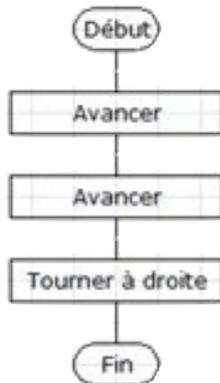


5 Réalisation d'un Programme avec des « Sous-programme ».

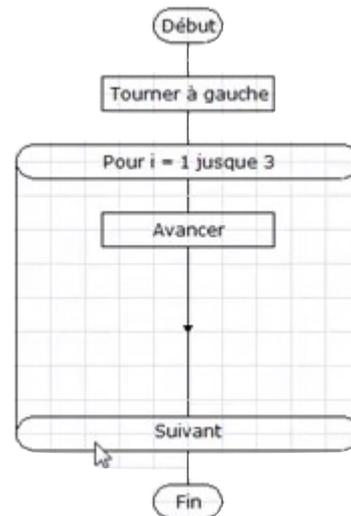
- a **Réaliser les Programme Principal et Sous-programmes afin que RobotProg avance de 2 pas et tourne à droite, et ce jusqu'à ce qu'il se retrouve face à un mur. Il devra alors tourner à gauche et avancer de 3 pas, et ce jusqu'à ce qu'il se trouve avec un mur à gauche.**



Sous-programme : **AvancerDroite**



Sous-programme : **AvancerGauche**



- b** *Mission 1 : Accélérer la vitesse du robot et observer.*
- c** *Mission 2 : Remplacer MurAGauche par MurEnFace et observer.*
- d** *Mission 3 : Remplacer MurAgauche par MurADroite et observer.*

6 Les missions impossibles : Impossible pour qui n'a pas suivi cette formation !!!

- a** *RobotProg doit sortir de sa base et faire le tour de la maison jusqu'à ce qu'il tombe en panne d'énergie.*

